FH807

NET IMPRESS フラッシュマイコンプログラマ用 コントロールモジュール

代表マイコン:H8/3048F (HD64F3048)

インストラクションマニュアル

株式会社DTSインサイト

FH807 (H8∕3048F) INSTRUCTION MANUAL No. M2380VC−01

改定履歴

版	発行日付	変更内容
第1版	2003. 11. 13	新規発行

おことわり

- 1)本書の内容の全部または一部を、無断転載することは禁止されています。
- 2)本書の内容は、改良のため予告なしに変更することがあります。
- 3)本書の内容について、ご不審な点やお気付きの点がございましたらご連絡ください。
- 4)本製品を運用した結果の内容の影響につきましては、3)に関わらず責任を負いかねますので ご了承ください。

 $\ensuremath{\mathbb{C}}$ DTS INSIGHT CORPORATION. All Rights Reserved. Printed in Japan

目 次

1. 概要	. 3
2. 仕様	. 5
2-1. 対象マイコンと仕様	. 5
2-2. 機種固有のパラメータ設定	. 6
2-2-1.【 Parameter Table 1 ウィンドウの設定 】	. 6
2-2-2.【 Basic Operationウィンドウの設定 】	11
2-2-3.【 Parameter Table 2 ウィンドウの設定 】	15
2-3. デバイスファンクションと実行機能	16
3. 書き込み制御プログラム(WCP)のインストール	17
3-1. 概要	17
3-2. 書き込み制御プログラム(WCP)インストール	18
4. ターゲットシステムとの接続と専用コネクタ	19
4-1. 信号一覧表	19
4-2. 代表的な接続例	20
4-3. 制御信号波形	22
4-4. プローブ	24
5. 代表マイコン以外への適用	26
5-1. パラメータ変更(NET IMPRESSのキーボードを使って)	26
5-2.対象マイコンの変更(別売のリモートコントーローラを使って)	26
5-3. リモートコントローラによるパラメータの変更方法	27
6. 定義体交換機能	28
6-1. 定義体交換機能概要	28
6-2. 定義体交換方法	29
7. ご利用上の注意	30

1. 概要

FH807は、NET IMPRESSアドバンスオンボードフラッシュマイコンプログラム用の コントロールモジュールです。

FH807は、日立製作所製:H8/3048Fを代表機種とする、これと同一のアルゴリズム・ プロトコルで書き込み可能なフラッシュメモリ内臓マイコンを対象とします。

書き込み制御情報を内蔵したコンパクトフラッシュで構成されます。

コントロールモジュールの書き込み制御情報エリア以外は、DOSファイル領域として、お客様がホ ストコンピュータ上で作成したオブジェクトファイルの一時的保管領域等としてご利用頂けます。 コントロールモジュールは、/P64、/D64、/D256、/D512のオプション指定となり ます。コントロールモジュールオプションは、対応できるコンパクトフラッシュカードのサイズによ り決まっており、それぞれ、/P64は、64Mバイトまで、/D64は、64Mバイトまで、 /D256は、256Mバイトまで、/D512は、512Mバイトまでとなっております。

Dタイプは、コントロールモジュールフォルダ切り換えが可能です。

弊社では、標準のプローブケーブルとして、AZ410, AZ411, AZ412, AZ413の 4タイプをご用意しております。

その他のプローブケーブルについては、弊社または代理店へお問い合わせください。

< ご注意 >

コントロールモジュールでは、当該代表マイコンと同一のアルゴリズム・プロトコルをもつ、 他のフラッシュ内臓マイコンの書き込みが可能です。

書き込み方式が同一の当該代表マイコン以外のマイコン用としてご利用される場合は、別売の リモートコントローラ(AZ490)によって、コントロールモジュール内の一部のパラメータを 書き換える必要があります。

パラメータの書き換えについては、第5章をご参照ください。

お客様がお使いになられるフラッシュメモリ内蔵マイコンが、本製品の代表マイコンとその書き込み プロトコル・アルゴリズム等が同一であるか、もう一度ご確認ください。

書き込み方式の異なるマイコンに対するご利用は、ターゲットマイコン及びそれを含むユーザー システムを破壊する恐れがあります。

FH807では、書き込み対象となるマイコンを広くサポートする目的で、書き込み電圧(Vpp)の異なるマイコンも、パラメータの変更によりご利用頂けるように設計してあります。 第4章の信号線の接続仕様を十分に理解した上で、正しい結線でご利用ください。

【 確認事項 】

- a. コントロールモジュールのマニュアルに表記されている代表マイコン型名と同一の 書き込み方法か否か?
- b. 特にプログラミング用電圧(Vpp)及び書き込み制御アルゴリズムが代表機種と 一致しているのか?
- c. 書き込み制御のための通信プロトコルが代表マイコンと同一か?
- d. RAMローディング方式の書き込み制御プログラムを採用しているマイコンでは、当該する マイコン用の書き込み制御プログラムが用意されているか? また、そのプログラムの仕様は、本器の代表マイコン用の書き込み制御プログラムと同一の 書き込み仕様となっているか?

ご不明な点は、弊社または代理店へお問い合わせください。

2. 仕様

2-1. 対象マイコンと仕様

特に記載なき項目は、NET IMPRESS標準に準じます

型名	FH807
代表マイコン	H8/3048F
フラッシュメモリ容量	128Kbyte
フラッシュメモリアドレス	$\# 0 0 0 0 0 0 \sim \# 0 1 F F F F$
書き込み制御時のV p p	12. $0 V \pm 0.6 V^{*1}$
デフォルト値	12.0V
Vpp印加時のターゲット 電圧最低値	4. 5 V
オブジェクトファイル フォーマット	インテルHEX モトローラS バイナリ
デフォルト	モトローラS
ターゲットインタフェイス	UART (非同期通信) インタフェイス 2400/4800/9600/19200/312500/ 38400/57600/62500/76800/10400bps □ MSBファースト ■ LSBファースト CSI (同期通信) インタフェイス 62.5K/125K/250K/500K/850K/1.25Mbps □ MSBファースト ■ LSBファースト
ターゲット―ライタ間の 転送データフォーマット	バイナリ
マイコンイレーズ状態	#FF
書き込み時のターゲット マイコン動作周波数	$1 \text{ MH z} \sim 16 \text{ MH z}$

*1:デバイスファンクションの非実行中は、高インピーダンス出力状態になっています。

2-2. 機種固有のパラメータ設定

AZ490(リモートコントローラ:Windows上で動作)を利用して次の初期設定を行います。 リモートコントローラのご利用方法については、AZ490:リモートコントローラのインストラク ションマニュアルをご参照ください。

2-2-1.L Parameter Table 1 ウィンド	ドウの設定】	
--------------------------------	--------	--

Parameter Table 1 画面上で、ターゲットマイコンにあったパラメータ設定を行います。

🛃 Remote Control Mode 👘 Version 4.02				
Curent IMPRESS Module				
TEST	.YIM	Comm Break	Univ_Cmd	REMOTE
MCU TYPE	MODEL CODE	MICOM PACK No.	Port No.	REMOTE
FH807	FH807	FH807M00	TCP/IP	C EDIT
Parameter Table 2	Application-Read	 File Trans	sfer	Communication
Host Interface Configuration	Basic Operation	Parameter Tal	ble 1	Check
MCU Type (FUNC D8) FH307 TVcc Threshold (FUNC D3) 4.5 Flash ROM (FUNC D6) First Address 00000000 Last Address 0001FFFF ROM Block Configuration Group N0. Start Address Group 1 00000000 000 Group 2 0001C000 000 Group 3 000 000 Group 4 0000000 000 Group 5 0001 000 Group 6 000 000 Group 10 0000000 000 Group 11 0000000 000 Group 13 00001 000 Group 14 00000000 000	M MCU Clock Frequer MCU Operation Mod WDT Clock Period Data Communicat Interface(FUNC D1) © UART © 0 Channel No.(FUNC © 0 © 1 (UART Baud Rate (CSI Baud Rate (BufferRAM Initializ (FU	Parameter Tal hey (FUNC DF) 16. de (FUNC D4) 000 (FUNC D5) 20 don CSI D7) C 2 O 3 FUNC D2) 76800 FUNC D2) 76800 FUNC D9) 500K e Mode NC 9A) KEEP NC 9C) 8/8bit	0 [MHz] 0 [ms]	10KEY Module Select YMN Execute Save to HD OK Cancel Exit Version Remote Control 4.02 Control Module 12.00 Hardware 11.65

①TVcc Threshold [FUNC D3]

ターゲットマイコンの動作電圧の下限値よりさらに10%程低い値を設定してください。 NET IMPRESSは、ターゲットマイコンの動作電圧(TVcc)を監視しており、 この電圧がここで設定する電圧値以上の時に、デバイスファンクションを実行します。 NET IMPRESSでのTVccスレッショルドの設定は、NET IMPRESSの インストラクションマニュアル【5-4-5 TVccスレッショルド設定】をご参照ください。

②Flash ROM 【First/Last Address】【FUNC D6】 マイコンに内蔵されているフラッシュメモリ領域(First/Last Address)を 設定してください。

NET IMPRESSでのFlash ROMの設定はできずに、表示のみとなります。

ΝΕΤ	IMPRESSインストラクションマニュアル	5 - 4 - 8	フラッシュメモリ領域
表示 】	をご参照ください。		

③ROM Block Configuration フラッシュメモリのブロック構成を設定します。

< ブロック情報テーブル >

ブロック情報テーブルは、ブロックグループNo.、ブロックグループのスタートアドレス、

ブロックサイズの3情報からなります。

ブロックグループNo.: Group1~Group14までの14Groupが指定できます。 連続したブロックサイズの等しい一群のブロックを一つのブロック グループとして、アドレスの若い方から、若い番号のブロック番号を 付与します。

スタートアドレス: ブロックグループの開始アドレスです。 このアドレスからブロックサイズで定められた大きさのフラッシュ メモリが連続して並び、一つのブロックグループを構成します。

ブロックサイズ: NET IMPRESSは、次の(ブロック)グループアドレスまで、
 このブロックサイズで定められたフラッシュメモリブロックが連続して
 配置されるものと解釈されます。

最終ブロックは、ブロックスタートアドレス及びブロックサイズに"0"を記入します。

例)

ブロックグループNo.	スタートアドレス	ブロックサイズ
1	#00F80000	#00008000
2	#00FA0000	#00010000
3	#00000000	#00000000

スタートアドレス



④MCU Clock Frequency [FUNC DF]

ターゲットマイコンの動作クロックを設定します。設定範囲は、1.0MHz~99.9MHz です。0.1MHz単位でご利用の周波数よりも小さい最大値を設定してください。

(例) 10. 15 MHz \rightarrow 10. 1 MHz と設定してください。

NET IMPRESSでの動作周波数設定は、NET IMPRESSのインストラクション マニュアル【5-4-13 MCU動作周波数設定】をご参照ください。

⑤MCU Operation Mode【FUNC D4】 マイコン固有のオペレーションモードを設定します。 FH807では、この設定は不要です。

6 WDT Clock Period [FUNC D5]

NET IMPRESSは、オンボードプログラミング中に定周期のロックパルスを出力する機能 を持っています。この周期を利用する場合はWDT周期の設定を行います。 定周期パルスは、3-1信号一覧表のWDT(18ピン端子)信号から出力されます。 NET IMPRESSでのWDT設定は、NET IMPRESSのインストラクション マニュアル【5-4-7 ウォッチドックタイマ設定】をご参照ください。

⑦Data Communication

NET IMPRESSとターゲットマイコン間の通信設定を指定します。 FH807では、ウィンドウの各項目を次のように設定してください。

・通信路選択【 FUNC D1 】
 UART (非同期通信) または、CSI (同期通信) を選択してください。
 NET IMPRESSでの通信路設定は、NET IMPRESSのインストラクション
 マニュアル【 5-4-2 通信路設定 】をご参照ください。

・Channel No.【FUNC D7】
 "1"を選択してください。
 NET IMPRESSでの通信チャネル設定は、NET IMPRESSのインストラクション
 マニュアル【5-4-9 通信チャネル設定】をご参照ください。

・UART Baud Rate 【FUNC D2】
 使用しません。
 NET IMPRESSでのUART通信速度設定は、NET IMPRESSのインストラクションマニュアル 【 5-4-3 UART通信速度設定 】をご参照ください。

・CSI Baud Rate【FUNC D9】
 1.25M(1.25Mbps)を設定してください。
 NET IMPRESSでのCSI通信速度設定は、NET IMPRESSのインストラクションマニュアル【5-4-4 CSI通信速度設定】をご参照ください。

⑧Additional Program/Block Alignment この項目は、フラッシュマイコン固有のユーザ設定項目ではありません。 設定を変更する必要はありません。

⑨MCU Type [FUNC D8]

この項目へ設定された内容が、ウィンドウ左上部のMCU Type及びNET IMPRESS 本体上に表示されます。

マイコンの型名、お客様の装置型名など任意の文字を16桁まで入力できます。

10 O K

Parameter Table 1ウィンドウ内容を、コントロールモジュールに転送するキー です。①~⑨の設定変更後は、ウィンドウに移る前に必ず、OKキーを押してください。 OKキーが押されなければ、パラメータは反映されません。

2-2-2.【Basic Operationウィンドウの設定】

Basic Operationウィンドウ上では、次の2項目の設定を行います。

IM MODEL CODE FH807 Application-Read Basic Operation Evice Function FUNC 0)	Comm Break Univ_Cmd MICOM PACK No. Port No. FH807M00 TCP/IF File Transfer Parameter Table 1	© REMOTE © EDIT Communication Check
Application-Read Basic Operation Evice Function FUNC 0)	MICOM PACK No. Port No. FH807M00 TCP/IF File Transfer Parameter Table 1	REMOTE EDIT Communication Check
FH807 Application-Read Basic Operation evice Function FUNC 0)	FH807M00 TCP/IF File Transfer Parameter Table 1	C EDIT
Application-Read Basic Operation evice Function FUNC 0)	File Transfer Parameter Table 1	Communication Check
Basic Operation		
irst Address 00000000 ast Address 0001FFFF /erify Mode SUM READ • odified Bit earch Buffer Clear DIT Symbol Address	ERASE BLANK PROGRAM READ E.P.R COPY Block Store Buffer SUM Data / SET +	10KEY Module Select YMN Execute Save to HD OK Cancel Exit Version Remote Control 4.02 Control Module 12.00 Hardware
	st Address 0001FFFF rify Mode SUM READ dified Bit Buffer Clear DIT Symbol Address	st Address 0001FFFF PROGRAM READ erify Mode SUM READ E.P.R COPY diffied Bit Buffer Clear Block Store Buffer SUM DIT Symbol Address Data / SET +

①Device Function [FUNC 0]

マイコンへのデバイスファンクションの対象領域を設定します。

通常は、2-2-1. ②項のFlash ROM領域と同じ設定にします。

デバイスファンクションアドレス【FUNC 0】は、その設定アドレス値により、図2-2-2-1のようにフラッシュメモリのブロック境界アドレスに自動アライメントされます。

この自動アライメントされた領域に対して、デバイスファンクションが実行されます。

②Buffer Area 【FUNC F5】

NET IMPRESSのバッファメモリ上のデータをセーブ・ロード (バイナリファイルの場合) する領域を設定します。

通常は、2-2-1. ②項のFlash ROM領域と同じ設定にします。

図2-2-2-2は、Device Function 【FUNC 0】、Buffer Area 【FUNC F5】、Flash ROM Area 【FUNC D6】の関係を示しています。

30K

ウィンドウ内容を、コントロールモジュールに転送するキーです。 ①~②の設定変更後は、ウィンドウに移る前に必ず、OKキーを押してください。 OKキーが押されなければ、パラメータは反映されません。



FUNC 0アドレスセットとアドレスアライメント



2-2-3.【 Parameter Table 2 ウィンドウの設定】

この設定ウィンドウには、マイコン固有パラメータが設定されていますので、変更しないでください、

設定変更が必要な場合は、事前に必ず弊社サポートセンタまで、ご相談ください。

📑 Remo	ote Conti	rol N	Aode	•	Vers	ion	4.02														
Curent	IMPRES	S Me	odul	le												_				. 1	DEMOTE
	TEST.YIM												_	Comm Break		1	REMOTE				
MCU TY	PE											MO	DEL	COD	E	_	MICO	M PACK No.	Port No.	_	REMOTE
				-	HSC	77							۲	H80	W.			H807 M00	ТСРЛ	Р	O EDIT
F F	Host Inte	erfac	ce C	confi	gura	ation	Υ			Bas	sic O	pera	tion			Υ		Parameter T	able 1		Communication
	Parar	nete	er Ta	able	2		Ľ		A	pplic	atio	n-Re	ad		Ì			File Transf	er		Check
																					10KEY
S	pecific F	Para	ame	ter f	for th	nis C	Contr	ol M	odul	e (F	UNC) 8X))—							Ш	
	_	_																		Ш	Module Select
	0 00.6	000	01	02	03	04	05	06	07	<u>08</u>	09		<u>OB</u>		DD D		OF			Ш	
				04		Щ	Щ			13		Ľ	۳	r 3	BF	38	Щ		···· .	Ш	
0	D0: 🗅		00	00	00			00	00	00			<u> </u>	02	20	<u> </u>	02	•••••	··· ··	Ш	
0	E0: 🏻		00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	•••••	•••••	Ш	Save to HD
0	F0: 🖸	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00		•••••	Ш	ок
	40. E		_															1		Ш	
14	40: p	ין סי	64	F5	ЗF	58	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	ן.מ. <u>א</u> ניייי	•••••	Ш	Cancel
																				Ш	Evit
																				Ш	
								-	W	A	RN	IIN	IG	-						Ш	-Version
												Ш	Remote Control								
	These parameter should not be changed.											Ш	4.02								
	Contact to YDC in details.												Ш	Control Module							
																					12.00
																					Hardware
																				ľ	11.65

2-3. デバイスファンクションと実行機能

デバ	イスファンクション	ERASE	BLANK	PROGRAM	READ	E. P. R	СОРҮ
対 象 メ	【FUNC 0】による フラッシュメモリ 一部領域	×	× 0 0				×
モリ城	【FUNC D6】による フラッシュメモリ 全領域	×	×	0	0	0	0
		□Erase		∎Erase ^{*3}		■Erase ^{*3}	
フラッシ 実行	ュメモリに対する 動作	□Blank	□Blank	□Blank		□Blank	
				■Program		■Program	
				■Read ^{*1}	■Read ^{*2}	■Read ^{*1}	
							■Copy ^{*2}
備考							

NET IMPRESSのデバイスファンクション起動時に実行される機能は以下のとおりです。

 *1:デバイスファンクションE. P. R、Program時に実行される、Read Verifyは、Read Verify Mode【FUNC 99】で設定されている リードベリファイが実行されます。
 NET IMPRESSでのリードモード設定は、NET IMPRESSのインストラク ションマニュアル【5-4-19 リードモード切替】をご参照ください。

 SUMリードベリファイ マイコンからProgramを行った領域のSUM値を読み出し、プログラマが Program時に転送した書き込みデータのSUM値と比較します。
 FULLリードベリファイ マイコンからProgramを行った領域のデータを読み出し、プログラマが Program時に書き込みデータと比較します。

*2:デバイスファンクションのREAD/COPYは、アプリ・リード機能を使用して実行します。

*3:実行コマンドのERASEは、対象メモリ領域に関わらず、全領域を消去します。

3. 書き込み制御プログラム (WCP) のインストール

3-1. 概要

本コントロールモジュールのでは、コマンド実行に先立って、書き込み制御プログラム(ターゲット マイコン上で動作する)をマイコンへ転送し、その制御プログラムのもとでフラッシュメモリの、 書き込みを行います。

転送される書き込み制御プログラムは、コントロールモジュールのDOS領域内に、あらかじめ、 x x x. BTPの拡張子をもつファイル名で配置します。

x x x. BTPは、コントロールモジュールのDOS領域内にただ一つだけの配置が許されています。 2つ以上のx x x. BTPファイルを配置することや、x x x. BTPファイルを配置しないでの、 ご利用はできません。



3-2. 書き込み制御プログラム(WCP) インストール

付属のUtility Assyからお客様のご利用になるマイコン名に合致した条件の書き込み 制御プログラムを選択してください。

次の要領で本コントロールモジュールのDOS領域へのファイルセーブを行います。

- PCMCIAカードスロットをもつパーソナルコンピュータに本コントロールモジュールを、 実装します。
- ② 付属にUtility Assy内から、書き込み制御プログラム (xxx. BTP)を FH807コントロールモジュールのDOS領域に配置します。

4. ターゲットシステムとの接続と専用コネクタ

4-1. 信号一覧表

本コントロールモジュールをご利用頂いた場合のターゲットプローブコネクタ端の信号表を示します。

マイコン信号名	NET	マイコン信号名			
GND	GND			GND	GND
Vрр	Т V р р 1		2	TVccd	ユーザVcc
MD 2	ТVрр2	$\left(\begin{array}{c}1 \end{array}\right)$	3	Vсс	
	WDT		4	TRES	
MD 1	TAUX3 TVpp1c		5	/TRES	∕RESET
reserved	TAUX4 TVpp2c	$\begin{array}{c} 2 \\ \end{array}$	6	ТСК	SCK1
	reserve	2 1	7	reserve	
	reserve	22	8	reserve	
MD 0	TAUX	$\begin{array}{ c c }\hline 2 3 \end{array}$	9	TAUX2 (TRW)	reserved
BUSY	TBUSY	$\begin{array}{c} \hline 2 4 \end{array}$	$ \begin{pmatrix} 1 & 0 \end{pmatrix} $	/TICS	
	ΤΙΟ	2 5		TAUX5 (/TOE)	
	ТVссѕ	$\begin{array}{c} 2 6 \end{array}$	$\begin{pmatrix} 1 & 2 \end{pmatrix}$	TMODE	reserved
T x D 1	T R x D	$\left(\begin{array}{c} 2 \end{array}\right)$		ТТхD	R x D 1
GND	GND	$\boxed{28}$	$\left(14\right)$	GND	GND

ターゲットプローブ信号表(FH807)

○ は、必ず接続頂く信号線です。

○ の信号についても出力制御を行います。接続は必要な時のみ接続してください。 reserved の信号については、本コントロールモジュールでは不使用の信号ですが、 制御を行っていますので、絶対にターゲットシステムの回路には接続しないでください。

4-2. 代表的な接続例



< ターゲットシステムとの接続例 >

- ①"書き込みモード"など一部の書き込み信号がユーザシステムとの共用端子に定義されている 場合には、それらの信号のマルチプレクス回路をユーザシステムに実装してください。/TICS 信号は、NET IMPRESSのデバイスファンクション実行時にだけアサートされる信号です。 この信号によって共用端子に実装される信号切替えを行います。
 - 書き込み制御に使われるこれらの信号が、フラッシュマイコンから制御用専用信号線として定義 されるターゲットシステムでは、マルチプレクス回路は不要です。
 - マルチプレクス回路をユーザーターゲットシステムにいれていただくことにより、/TICSが ネゲートされている時 (デバイスファンクションを実行していない時) にNET IMPRESSが 接続されていない (コネクタを外した)状態と同一の条件をつくることができます。

②WDT信号端子には、WDT Period 【FUNC D5】で設定されたクロック信号が NET IMPRESSより出力されます。

(/TICSアサート中のみ出力:Cr-OPEN出力)フラッシュメモリ書き込み中に、 所定のクロック信号が必要なユーザ回路へ接続しご利用ください。

①NET IMPRESSでは、標準プローブ中に/TRES信号を設けてあります。 /TRES信号は、ターゲットシステム内でワイヤードオアをとり、マイコンの/RESET端子 に接続して頂けるよう、オープンコレクタ出力の信号としています。 TRES信号は、ターゲットシステムが正論理のリセット信号を必要としている場合はにご利用 いただけます。TRES信号は、トーテムポール出力の信号です。



IIIIII	
TPR1	200ms(min)
TRMS1	50ms(min)
TRMS2	50ms(min)
TRMH	5ms(min)
TRRS	100ms(min)

*) " ——— "は、Hizを示します。

①フラッシュプログラマの電源投入後、ターゲットシステムの電源を入れてください。

- ②フラッシュプログラマはターゲットマイコンを書き込みモードに引き込むため、リセット信号を アサートします。
- ③プログラムコマンドの起動によって/TICSがアサートされ、フラッシュプログラム用の通信 チャネルがターゲットシステム上でフラッシュプログラマ側に接続されます。 (フラッシュプログラム用の通信チャネル及び、関連信号が他のユーザ回路から独立して常時
 - フラッシュプログラマに専有されるシステムでは、本信号による信号切替えは必要ありません)

① T V p p を規定電圧に上げます。

⑤プログラミングモードが起動され、規定の通信回線を使ってNET IMPRESSとの通信を 始めます。通信は、あらかじめ設定されている、通信条件で通信を行います。

⑥プログラミング終了後、自動的にVpp印加を終了します。

⑦また、/TICSもネゲートします

(/TICSアサート中は、WDT信号(出力)から周期的なパルスが出力されつづけます)

4-4. プローブ

弊社では、標準プローブとしてAZ410、AZ411、AZ412、AZ413の4つを用意して おります。各プローブのご用命は、弊社又は弊社代理店までご相談下さい。 各プローブの仕様は、NET IMPRESSインストラクションマニュアル【8-6.ターゲット インターフェイス】または、弊社ホームページをご参照ください。

< /ADプルアップ抵抗アセンブリ >

NET IMPRESSの入出力線の多くには、GND線との間に100KΩのプルダウン抵抗が付加 されています。また、ターゲットシステム上で使用するNET IMPRESSからの制御線は、 NET IMPRESS用のコネクタを外した際にターゲットシステムに対して障害とならないよう にネゲート状態にしておくことが必要です。

これらの信号に対しユーザシステム上でユーザ電源及びGND信号に対し、10KΩ程度の抵抗に よりプルアップまたはプルダウンしておくことを推奨しています。

フラッシュライタからの制御信号線に対し、プルアップ抵抗(約10KΩ)をユーザシステム内で 付加できない場合には、別売の/ADオプションアセンブリをご利用下さい。

/ADアセンブリは、フラッシュライタからの制御出力線に対し、プルアップル/プルダウン抵抗を 任意に付加できるアセンブリです。

P. A. CABLE ASSY

5. 代表マイコン以外への適用

- パラメータテーブルの変更方法 -

5-1. パラメータ変更(NET IMPRESSのキーボードを使って)

NET IMPRESSインストラクションマニュアル $\begin{bmatrix} 5-4. \\ パラメータ設定 \end{bmatrix}$ に示すファンク ションコマンドで規定されるパラメータ (ファンクションD1~DF) については、NET IMPR ESSのキーボード上で変更できます。

ターゲットシステムとの通信インタフェイスやご利用になるターゲットシステムの電源電圧などが この範囲に入ります。

< ご注意 >

マイコン内に内臓されるフラッシュメモリブロック構成など、設定事項が多岐にわたる対象マイコン 自体の変更は、NET IMPRESSのキーボードからは行えません。

(別売のリモートコントローラ:AZ490をご利用ください。)

5-2.対象マイコンの変更(別売のリモートコントーローラを使って)

弊社では、PCからNET IMPRESSをリモート制御するためのリモートコントローラ

(AZ490)を別売しております。このリモートコントローラでは、NET IMPRESSの

リモートコントロール機能のほかに、パラメータテーブルの設定、確認ができます。

リモートコントローラでは、パラメータテーブルを個々に設定する事ができ、変更可能なパラメータ 設定対象は、以下のパラメータが含まれます。

コン

⑥その他: その他のマイコンの固有設定情報を変更する事ができます

5-3. リモートコントローラによるパラメータの変更方法

コントロールモシ、ュール

パーソナルコンピュータ (IBM-PC) とNET IMPRESSをETHERNETケーブル (10BASE-T)又は、RS-232cケーブルで接続します。

NET IMPRESSには、ターゲットマイコン用のコントロールモジュールを実装しておきます。 パーソナルコンピュータ(Windows環境)上で、リモートコントローラを動作させることで、 NET IMPRESSに実装されたコントロールモジュールのパラメータテーブルを変更/確認 することができます。

リモートコントローラ(AZ490)では、パラメータの一括ロード/セーブが行えます。 一括してセーブすることができますので、同系列の各種デリバディブマイコンへのパラメータ テーブル変更が容易に行うことができます。

また、この機能を使い、弊社ホームページよりダウンロードしたマイコンパックをコントロール モジュールにロードすることが容易に行うことができます。

6. 定義体交換機能

6-1. 定義体交換機能概要

インプレスモジュールの機能として異系列の書き込み仕様をもつマイコンに対しても、コントロール モジュールの交換なしに、リモートコントローラ(AZ490)の定義体のダウンロード機能を 使用して、スピーディな段取りがえが行うことができます。

この定義体交換機能は、インプレスモジュールに定義体ライセンスを付加することにより、他の書き 込み仕様をもつマイコンに対応するインプレスモジュールに交換することができます。

定義体ライセンスは、弊社で販売しております。ご不明な点がございましたら、弊社または、代理店 にお問い合わせください。

6-2. 定義体交換方法

定義体ライセンスが付加された、インプレスモジュールをNET IMPRESSに実装された状態に して、リモートコントローラ (AZ490)の定義体ダウンロード機能 (File Transfer 画面の、Control Module Load to HD機能)により、コントロールモジュール の定義体交換を行います。(NET IMPRESS単体では、この機能はご利用できません) 定義体ライセンスをご購入時に、弊社より提供されたフロッピーディスクの中にある定義体ファイル (xxx.CM)をこの機能により、インプレスモジュールにダウンロードすることとなります。

Remote Control Mode Version 4.0	2		
TES	T.YIM	Comm Break Univ_Cmd	REMOTE
МСИ ТҮРЕ	MODEL CODE	MICOM PACK No. Port No.	REMOTE
FH807	FH807	FH807M00 TCP/IP	C EDIT
Host Interface Configuration	Basic Operation	Parameter Table 1	Communication
Parameter Table 2	Application-Read	File Transfer	Check
SUPER IMPRESS Module	Object Data	- Parameter Table	10KEY
TEST.YIM	Data Load	Parameter Load	Module Select
	Data Save	Parameter Save	YMN Execute
	Download Data Check		Save to HD
Select Create	Bundle File	- Control Module	01/
Delete Copy	File Copy (Load)	Definition Program Load	
Control File List			Cancel
	File Copy (Save)	Definition Program Save	Exit
	All File Purge	Licence Add Licence Read	
	BufferRAM		-Version Remote Control
Conv (Load) File Purge	Buffer Area (FUNC F5)	Block Store Buffer Clear	4.02
Copy (Save) All File Purge	First Address 00000000	Object Data Format (FUNC 5)	Control Module
	Last Address 0001FFFF	MOTOROLA S -	Hardware
Control Module Format			11.65

7. ご利用上の注意

- ①本コントロールモジュールは、弊社フラッシュマイコンプログラマ専用のコントロールモジュール です。弊社、フラッシュマイコンプログラマ(NET IMPRESS)以外ではご使用にならな いでください。
- ②本コントロールモジュールは指定されたフラシュマイコン専用のものです。 他のマイコンへの書き込みには、書き込みを行うマイコン専用のコントロールモジュールをご利用 ください。マイコンとコントロールモジュールとの対応を誤って使用すると、ターゲットシステム を破壊する恐れがあります。
- ③NET IMPRESSは、ターゲットシステムとのインタフェイスIC (AZ450S01内部 IC) 電源用に数mAの電流をTVcc端子より消費いたします。
- ④コントロールモジュール(PCカード)は、絶対にイニシャライズ(フォーマッティング)しないでください。イニシャライズされますと、コントロールモジュール内の定義体(コントロール プログラム)も消去されてしまいます。
- ⑤デバイスファンクション又は、ファンクション実行中には、コントロールモジュールの脱着は、 行わないでください。 コントロールモジュールアクセス中に、脱着してしまいますとコントロールモジュールを破壊する 恐れがあります。
- ⑥フラッシュマイコンプログラマは、コントロールモジュールを実装した状態で動作します。