

F S 8 0 1 M 0 0

NET IMPRESS  
コントロールモジュール用  
マイコンパック

対象マイコン：STM8AF6223

マイコンパック取扱説明書

株式会社DTSインサイト

## 改訂履歴

版	発行日付	変更内容
第1版	2015.05.21	新規発行
第2版	2015.08.25	誤記訂正
第3版	2016.04.12	誤記訂正

## おことわり

- 1) 本書の内容の全部または一部を、無断転載することは禁止されています。
- 2) 本書の内容は、改良のため予告なしに変更することがあります。
- 3) 本書の内容について、ご不審な点やお気付きの点がございましたらご連絡ください。
- 4) 本製品を運用した結果の内容の影響につきましては、3)に関わらず責任を負いかねますのでご了承ください。

© DTS INSIGHT CORPORATION. All Rights Reserved.

Printed in Japan

## 目次

1. 概要 .....	3
2. 仕様 .....	4
2-1. 対象マイコンと仕様.....	4
3. オプションバイト.....	5
3-1. 概要 .....	5
3-2. 設定方法 .....	5
3-3. Read-out protection (ROP) .....	6
3-4. User boot code (UBC) .....	6
4. ターゲットシステムとの接続と専用コネクタ.....	7
4-1. 信号一覧表 .....	7
4-2. 代表的な接続例.....	8
4-3. 制御信号波形.....	10
5. マイコンパックのロード方法.....	12
5-1. ファイル構成.....	12
5-2. リモートコントローラ (AZ490) の接続.....	13
5-3. マイコンパックのロード方法.....	14
6. ご利用上の注意.....	15

## 1. 概要

FS801M00は、NET IMPRESS用のコントロールモジュールFS801用のマイコンパックとなっており、**STマイクロエレクトロニクス社製：STM8AF6223**を対象機種とします。その他のマイコンへの対応については、弊社または代理店へお問い合わせください。本マイコンパックをご使用できるコントロールモジュールは、下記のとおりになっております。

### 【 対応コントロールモジュール 】

**FS801 Ver. 12.01以上**

### < ご注意 >

本マイコンパックは、所定のコントロールモジュールとの組み合わせで使用することができます。所定のコントロールモジュール以外との組み合わせでは、使用しないで下さい。マイコンパック取扱説明書には、マイコンパック固有の取り扱い上の注意事項が記されていますので、ご利用にあたっては、必ず取扱説明書をお読みください。本マイコンパックを利用するにあたり、リモートコントローラ(AZ490)を用います。マイコンパックのロード方法につきましては、第5章をご参照ください。尚、ご不明な点がございましたら、弊社または代理店へお問い合わせください。

### 【 確認事項 】

ご使用になれるマイコンとメモリサイズ、電源仕様などが正しいことを、ご確認ください。パラメータの値が正しくない場合は、マイコンを破壊する恐れがございますので、十分に注意してください。

ご不明な点は、弊社または代理店へお問い合わせください。

## 2. 仕様

### 2-1. 対象マイコンと仕様

特に記載なき項目は、NET IMPRESS 標準に準じます。

型名	FS801M00
ターゲットマイコン	STM8AF6223
Flash program memory 容量	8KByte
Data EEPROM 容量	640Byte
Flash program memory アドレス	#00008000 ~ #00009FFF
Data EEPROM アドレス	#00004000 ~ #0000427F
オブジェクトファイルフォーマット	インテルHEX モトローラS バイナリ
デフォルト	モトローラS
ターゲットインタフェイス	SWIMインタフェイス 400Kbps相当
バリファイモード	<input checked="" type="checkbox"/> FULLバリファイ <input type="checkbox"/> SUMバリファイ
デフォルト	FULLバリファイ
書き込み時のターゲットマイコン動作周波数	16MHz (内蔵RC発振器)
書き込み時のターゲットインタフェイス電圧	3.0V ~ 5.25V

### 3. オプションバイト

#### 3-1. 概要

本マイコンパックの対象となるマイコンは、各機能を設定するオプションバイトを備えており、別途YDDファイルを作成していただき書き換えできるようになっております。

オプションバイト処理の詳細はFS801コントロールモジュール インストラクションマニュアルをご参照ください。

※オプションバイトの各機能に関してはデバイスのハードウェアマニュアルを参照してください。

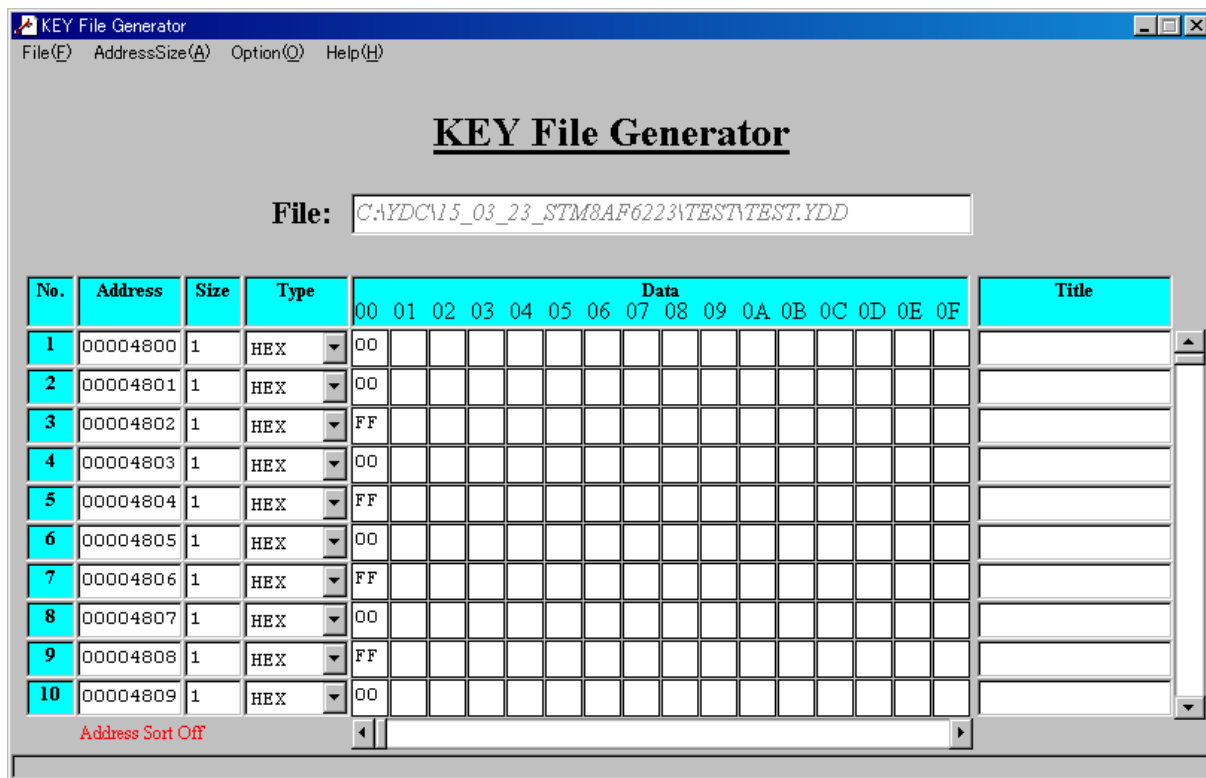
#### 3-2. 設定方法

設定ファイルは、拡張子YDD（モトローラSフォーマット）のファイルとしコントロールモジュールのYIMフォルダ内に配置頂きます。設定ファイルはYIMフォルダ内に唯一とし、2つ以上の設定ファイルを配置することや、設定ファイルを配置していない状態でのご利用はできません。

オプションバイトの書き換えをしない場合、設定ファイルは必要ありません。

設定ファイルの作成にはAZ481（KEYファイルジェネレータ）をご利用ください。

YDDサンプルファイルは弊社より提供されます。



<AZ481をご利用いただいた場合の作成例>

1バイト単位でアドレス・データを作成してください。(書き換えが必要な部分のみでも可能です)

※アドレス0x00004801~0x0000480Aの10バイトは、2バイト1対のオプションバイトとなっており、OPT<sub>x</sub>とNOPT<sub>x</sub>をコンプリメンタリで設定するようになっております。

### 3-3. Read-out protection (ROP)

アドレス0x00004800の1バイト (OPT0) は、Flash program memoryとData EEPROMを全てプロテクトする機能となっており、有効設定すると読み出し不定値・書き換え禁止となります。

0xAAを設定すると有効となり、0xAA以外は有効設定されている場合解除されます。

有効とした場合のデバイスファンクション実行は、PROGRAMおよび一部領域でのE・P・R、ERASEはエラーとなります。BLANK、READは、不定値を読み出してしまうのでエラーとなる場合があります。

### 3-4. User boot code (UBC)

アドレス0x00004801、0x00004802の2バイト (OPT1、NOPT1) は、ユーザブートコード領域を設定する機能となっており、設定された領域をユーザブートコードエリアとして書き換え禁止となります。

ユーザブートコード領域を設定した場合のデバイスファンクション実行は、全領域でのPROGRAMおよび設定した領域を含む一部領域でのPROGRAM、E・P・R、ERASEはエラーとなります。

※領域設定の詳細は、デバイスのハードウェアマニュアルを参照してください。

## 4. ターゲットシステムとの接続と専用コネクタ

### 4-1. 信号一覧表

本マイコンパックをご利用頂いた場合のターゲットプローブコネクタ端の信号表を示します。

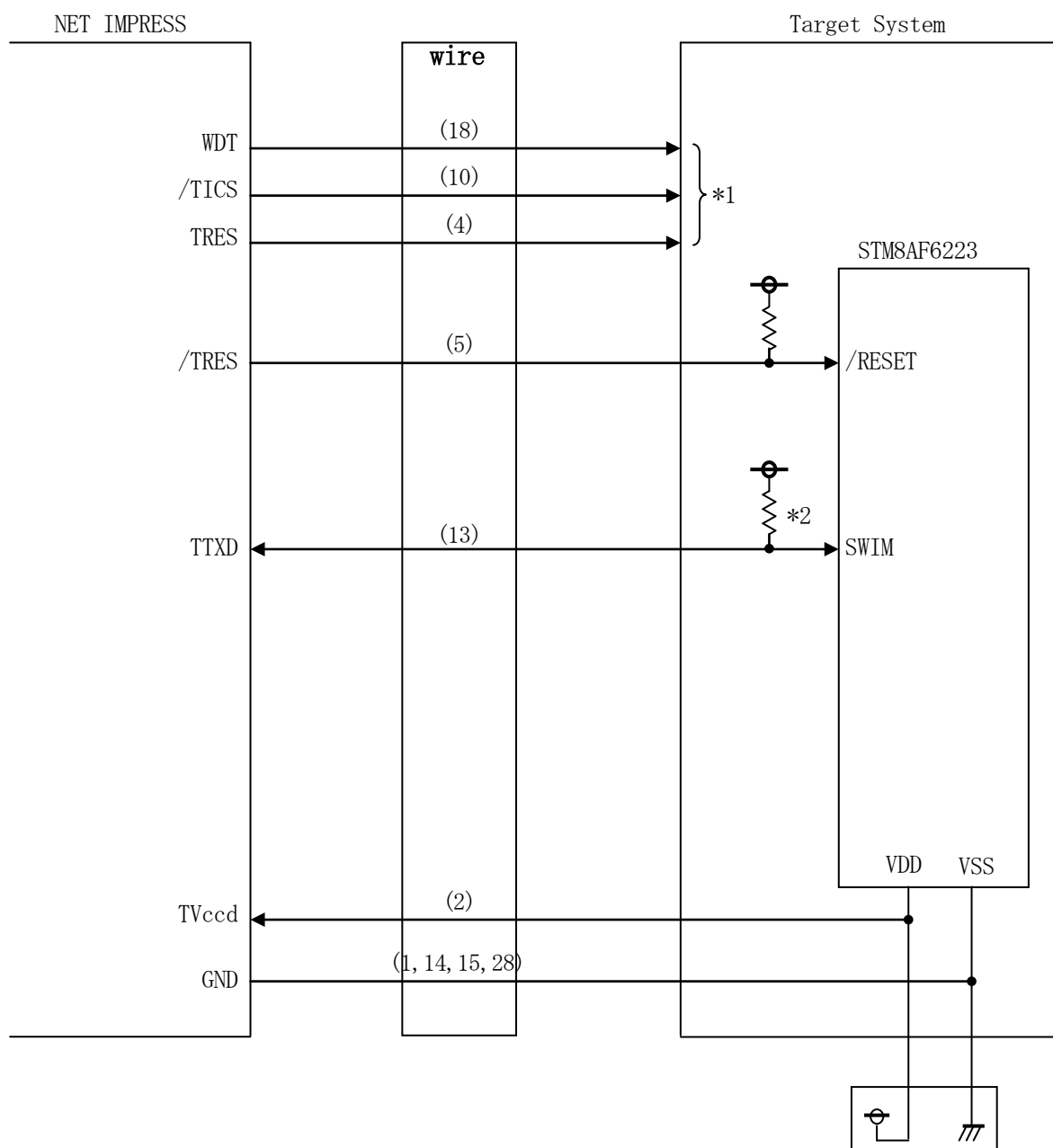
マイコン信号名	NET IMPRESSの標準信号名				マイコン信号名
VSS	GND	(15)	(1)	GND	VSS
	TVpp1	16	(2)	TVccd	VDD
	TVpp2	17	3	Vcc	
ウォッチドッグハルス 信号	WDT	(18)	(4)	TRES	正論理/TRES
	TAUX3 TVpp1c	19	(5)	/TRES	/RESET
	TAUX4 TVpp2c	20	6	TCK	
	reserved	21	7	reserved	
	reserved	22	8	reserved	
	TAUX	23	9	TAUX2 (TRW)	
	TBUSY	24	(10)	/TICS	マルチプレクサ用信号
	TIO	25	11	TAUX5 (/TOE)	
	TVccs	26	12	TMODE	
	TRXD	27	(13)	TTXD	SWIM
VSS	GND	(28)	(14)	GND	VSS

ターゲットプローブ信号表 (FS801M00)

- は、必ず接続頂く信号線です。
- ( ) は、必要な時のみ接続してください。
- も ( ) も印のない信号線はターゲットシステムの回路には接続しないでください。  
詳細については、弊社サポートセンタにお問い合わせください。
- 各信号線のインタフェース回路については、プログラマ本体の『Instruction Manual』をご覧ください。



## 4-2. 代表的な接続例



< ターゲットシステムとの接続例 >

- \* 1 オプション機能です。
- \* 2 TTXDはオープンドレイン出力となります。ターゲットシステム上で必ずプルアップ抵抗を配置してください。  
抵抗値は、220Ω～750Ωの範囲で、ご使用のターゲットに合わせて配置してください。

- ① “書き込みモード信号” など一部の書き込みに使用する信号がユーザシステムとの共用端子に定義されている場合には、それらの信号のマルチプレクス回路をユーザシステムに実装してください。／TICS信号は、NET IMPRESSのデバイスファンクション実行時にだけアサートされる信号です。

この信号によって共用端子に実装される信号切り替えを行います。

マルチプレクス回路をユーザターゲットシステムにいていただくことにより、／TICSがネゲートされている時（デバイスファンクションを実行していない時）にNET IMPRESSが接続されていない（コネクタを外した）状態と同一の条件をつくることができます。

書き込み制御に使われるこれらの信号が、フラッシュマイコンから制御用専用信号線として定義されるターゲットシステムでは、マルチプレクス回路は不要です。

- ②WDT信号端子には、WDT Period【FUNC D5】で設定されたクロック信号がNET IMPRESSより出力されます。（常時出力）（オープンコレクタ出力）

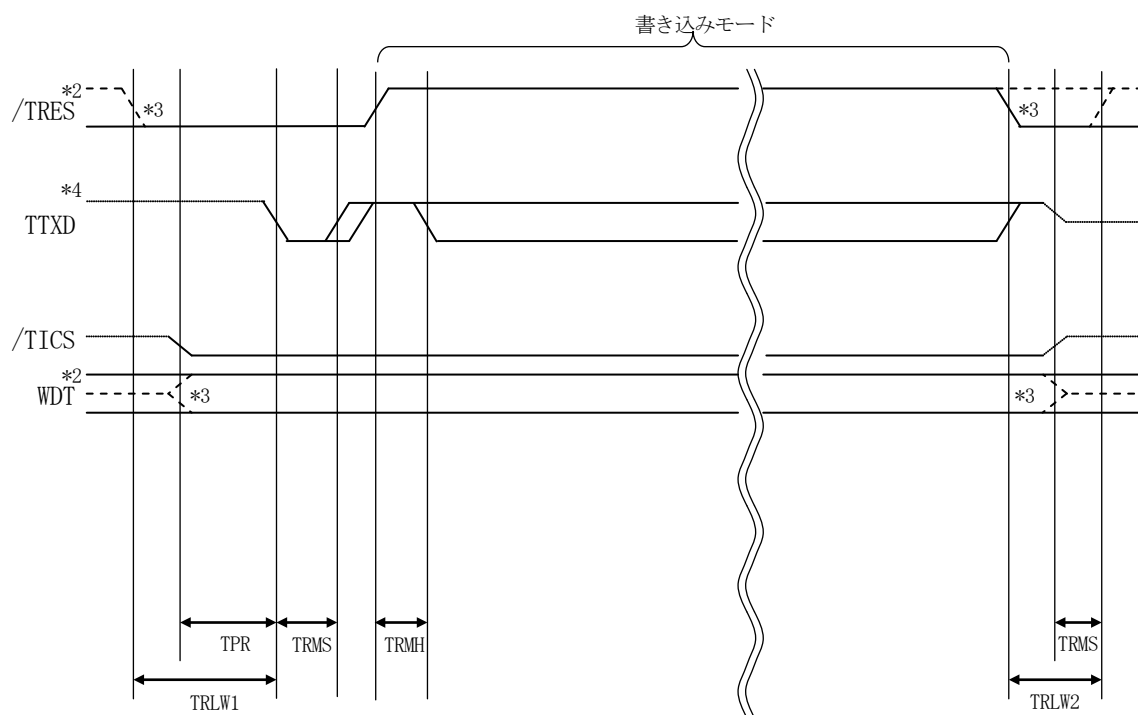
フラッシュメモリ書き込み中に、所定のクロック信号が必要なユーザ回路へ接続しご利用ください。

- ③NET IMPRESSでは、標準プローブ中に／TRES信号を設けてあります。

／TRES信号は、ターゲットシステム内でワイヤードオアをとり、マイコンの／RESET端子に接続して頂けるよう、オープンコレクタ出力の信号としています。

TRES信号は、ターゲットシステムが正論理のリセット信号を必要としている場合にご利用いただけます。TRES信号は、トータムポール出力の信号です。

### 4-3. 制御信号波形



	マイコン側仕様	ライタ仕様
TPR		250ms (min)
TRLW1		300ms (min)
TRLW2		100ms (min)
TRMS		50ms (min)
TRMH		5ms (min)

- \* 1 : " ————— " は、HiZを示す。
- \* 2 : /TRES と WDT はオープンコレクタ出力。
- \* 3 : オプション機能です。
- \* 4 : TTXD はオープンドレイン出力。

## 【動作手順】

- ①フラッシュプログラムの電源投入後、ターゲットシステムの電源を入れてください。  
プログラムは電源投入直後からWDT信号の出力を開始します。
- ②デバイスファンクションの実行によって／T I C Sがアサートされ、フラッシュプログラム用の通信チャンネルがターゲットシステム上でフラッシュプログラム側に接続されます。  
(フラッシュプログラム用の通信チャンネル及び、関連信号が他のユーザ回路から独立して常時フラッシュプログラムに専有されるシステムでは、本信号による信号切り替えは必要ありません)
- ③マイコンのプログラミングモードが起動され、規定の通信回線を使ってNET I M P R E S Sとの通信を始めます。通信は、あらかじめ設定されている通信条件で行います。
- ④デバイスファンクション終了後、／T I C Sをネゲートします。  
(／T I C Sネゲート後も、WDT信号（出力）から周期的なパルスが出力されつづけます)

## 5. マイコンパックのロード方法

### 5-1. ファイル構成

本マイコンパックをご利用いただくにあたって、事前に以下のファイルをご用意ください。

弊社提供ファイル

ファイル名	内容
V x x x x S 8 0 1. CM	定義体ファイルです。 *本マイコンパックには付属しません。
V x x x x M 0 0 S 8 0 1. PRM	S T M 8 A F 6 2 2 3のデバイス情報が内蔵されているパラメータテーブルファイルです。
Y M 0 0 S 8 0 1. Y D D * 1	S T M 8 A F 6 2 2 3のオプションバイトを設定するファイルです。 通常はこのファイルを、Y I Mフォルダに配置ください。

ファイル名「V x x x x ~ ~」の x x x x がバージョンを示します。

各ファイルは予告無くバージョンが上がる場合があります。

お客様にご用意いただくファイル

ファイル名	内容
O b j e c t. x x x	書き込み用のオブジェクトファイルです。
O b j e c t. Y S M	バッファRAM不正変化検出用のファイルです。 詳細はNET IMPRESSのインストラクションマニュアルをご参照ください。
x x x. Y D D * 1	セキュリティおよび動作モード等を変更する場合に用意してください。

\* 1 x x x. Y D Dの拡張子のファイルはY I Mフォルダ内に唯一配置が可能です。他の名称のY D Dファイルがすでに存在するときは、必要に応じて保存した後、削除してください。

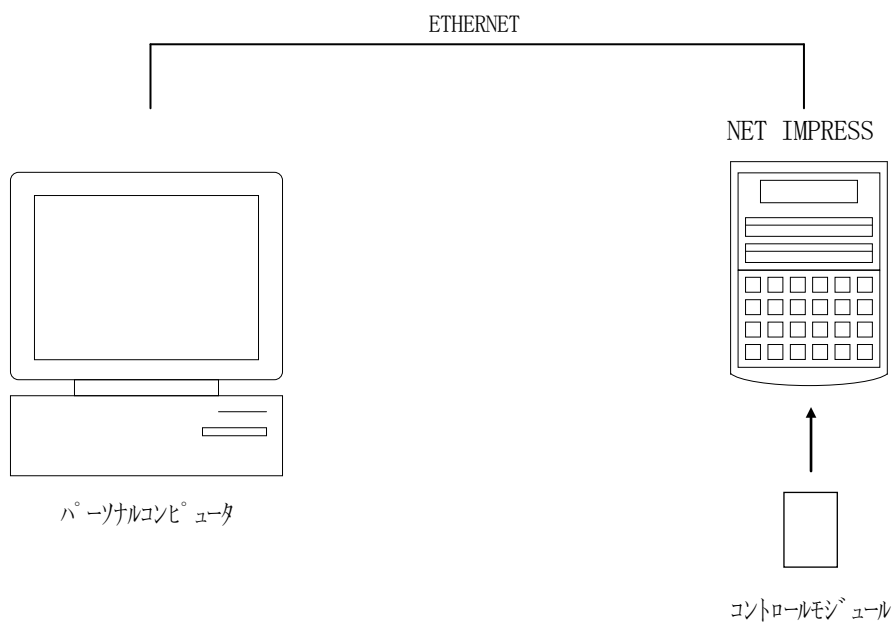
## 5-2. リモートコントローラ (AZ490) の接続

AZ490は、パーソナルコンピュータ (Windows環境) 上で動作いたします。

パーソナルコンピュータ (IBM-PC) とNET IMPRESSをETHERNETケーブルで接続します。

NET IMPRESSには、ターゲットマイコン用のコントロールモジュールを実装しておきます。

NET IMPRESSに実装されたコントロールモジュールにマイコンパックをロードすることとなります。

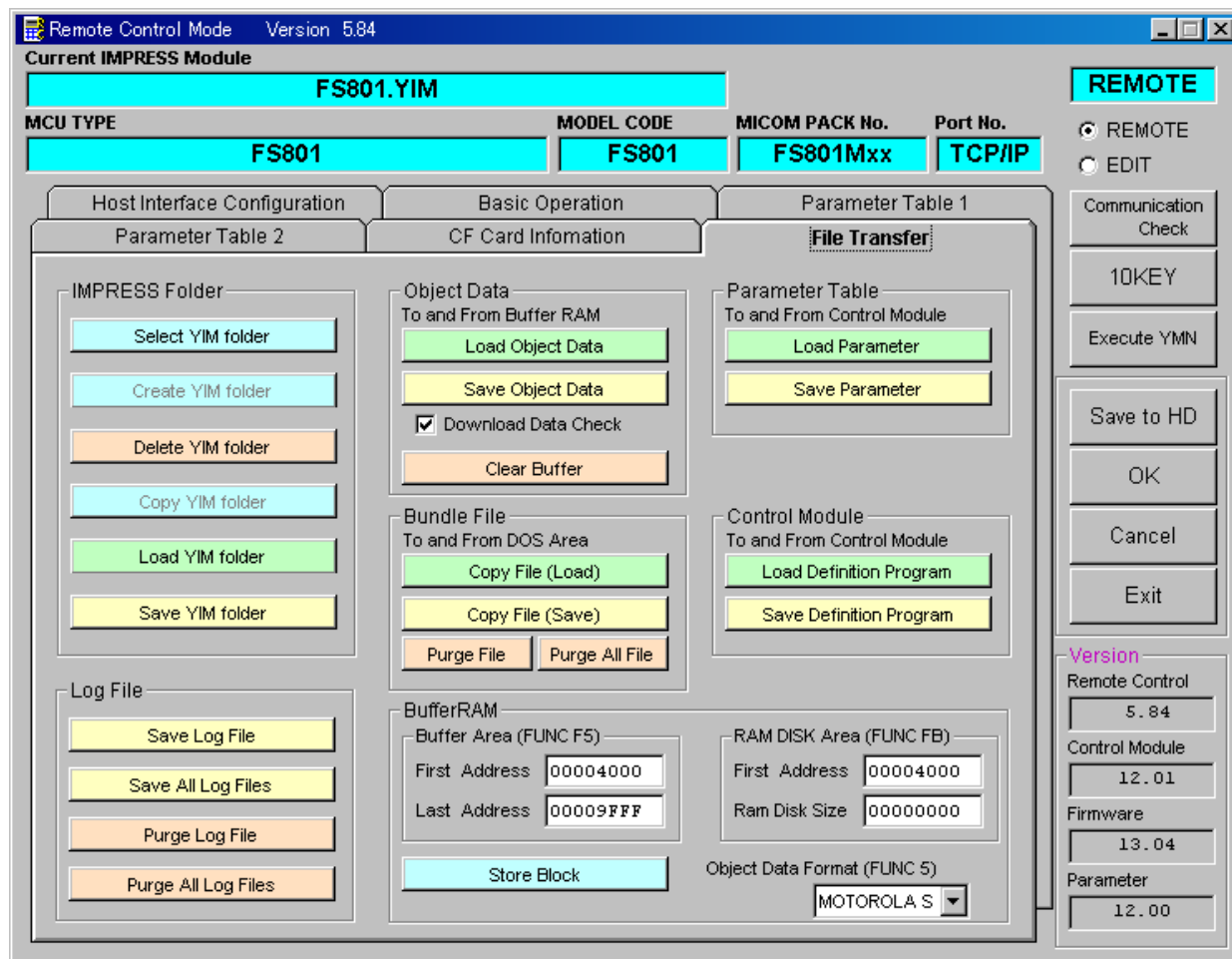


### 5-3. マイコンパックのロード方法

マイコンパックのロードは、リモートコントローラ（AZ490）でおこないます。

【File Transfer】画面の【Load Parameter】の機能を使用し、マイコンパックのパラメータファイルを定義体へロードします。

パラメータロード機能を選択いたしますと、パラメータファイルを選択する画面が表示されますので、本マイコンパックのパラメータファイルを選択し、実行してください。



## 6. ご利用上の注意

- ①本コントロールモジュールは、弊社フラッシュマイコンプログラマ専用のコントロールモジュールです。弊社、フラッシュマイコンプログラマ以外ではご使用にならないください。
- ②本コントロールモジュールは指定されたフラッシュマイコン専用のもので、他のマイコンへの書き込みには、書き込みを行うマイコン専用のコントロールモジュールをご利用ください。マイコンとコントロールモジュールとの対応を誤って使用すると、ターゲットシステムを破壊する恐れがあります。
- ③NET IMPRESSは、ターゲットシステムとのインタフェースIC（NET IMPRESS内部IC）電源用に数mAの電流をTVcc端子より消費いたします。
- ④デバイスファンクション又は、ファンクション実行中には、コントロールモジュールの脱着は、行わないでください。  
コントロールモジュールアクセス中に、脱着してしまいますとコントロールモジュールを破壊する恐れがあります。
- ⑤フラッシュマイコンプログラマは、コントロールモジュールを実装した状態で動作します。